

# GPM462M 用户手册

版本 1.0  
2023 年 11 月



与此出版物有关的所有材料都可能发生变化，恕不另行通知，其版权完全属于杭州图谱光电科技有限公司。

请从 [touptek-astro.com](http://touptek-astro.com) 下载最新版本。

## 内容

|                              |           |
|------------------------------|-----------|
| <b>GPM462M 用户手册</b> .....    | <b>1</b>  |
| <b>1 功能描述</b> .....          | <b>1</b>  |
| <b>2 GPM462M 规格和性能</b> ..... | <b>1</b>  |
| 2.1 相机规格 .....               | 1         |
| 2.2 索尼 IMX462 光谱响应曲线.....    | 1         |
| 2.3 12 位 ADC 和 ROI .....     | 2         |
| 2.4 帧缓存 .....                | 2         |
| 2.5 像素合并 .....               | 2         |
| 2.6 转换增益开关 .....             | 2         |
| 2.7 电源系统 .....               | 3         |
| 2.8 相机性能分析 .....             | 3         |
| <b>3 产品包装和连接</b> .....       | <b>6</b>  |
| 3.1 包装内容列表 .....             | 6         |
| 3.2 Camera 尺寸及其支架.....       | 7         |
| 3.3 相机轮廓和界面 .....            | 7         |
| <b>4 GPM462M 及其软件</b> .....  | <b>9</b>  |
| 4.1 ToupSky 安装 .....         | 9         |
| 4.2 人性化的用户界面设计 .....         | 9         |
| 4.3 专业相机控制面板 .....           | 10        |
| 4.4 实用功能取得良好效果 .....         | 10        |
| 4.5 兼容性好 .....               | 11        |
| 4.6 硬件适配要求 .....             | 11        |
| 4.7 GPM462M 和 Dshow .....    | 12        |
| 4.8 GPM462M 和第三方软件 .....     | 12        |
| 4.8.1 支持如下软件.....            | 12        |
| 4.8.2 N.I.N.A.....           | 12        |
| 4.8.3 INDI.....              | 12        |
| 4.8.4 ASCOM 平台.....          | 12        |
| 4.8.5 PHD Guiding.....       | 12        |
| 4.8.6 Nebulosity.....        | 12        |
| 4.8.7 MetaGuide .....        | 12        |
| 4.8.8 MAXIMDL .....          | 12        |
| 4.8.9 AstroArt.....          | 13        |
| 4.8.10 FireCapture .....     | 13        |
| 4.8.11 SharpCAP.....         | 13        |
| 4.8.12 Registax .....        | 13        |
| 4.8.13 AstroStack.....       | 13        |
| 4.8.14 DeepSky Stacker ..... | 13        |
| <b>5 服务</b> .....            | <b>14</b> |

# 1 功能描述

GPM462M 相机具有高效的红外波段光捕捉能力，其在 500nm 处具有非常高的 QE 值。此外它还具有高满阱、高动态、高灵敏度和低读出噪声等优势。这使得 GPM462M 在自动导星、日面摄影和月面摄影中都有着不俗的性能。

GPM462M 的特点如下：

- IMX462 黑白 CMOS 传感器
- 分辨率：1920 x 1080
- 2.9微米方形像素
- 1/2.8 英寸画幅
- 12 位ADC
- 带帧缓存
- G 灵敏度：10819mv, 1/30s
- 噪声：0.76 至 2.61e-
- 8bit 位宽时能达到 18FPS
- 最大信噪比：41 dB
- 动态范围：73.1 dB

## 2 GPM462M 规格和性能

### 2.1 相机规格

表 1 GPM462M 技术规格

|             |  |                      |
|-------------|--|----------------------|
| 传感器         | 索尼 IMX462 黑白背照式传感器   |                      |
| 对角长度        | 6.39 毫米  |                      |
| 图像分辨率       | 210 万像素 (1920*1080)  |                      |
| 像素大小        | 2.9 微米 x 2.9 微米  |                      |
| 图像区域        | 5.57 毫米 x 3.13 毫米  |                      |
| 固定分辨率下的最大帧率 | 12位  | 8位                   |
|             | 8.9 帧/秒 @ 1920*1080  | 17.8 帧/秒 @ 1920*1080 |
| 快门类型        | 卷帘快门   |                      |
| 曝光时间        | 0.1毫秒 – 1000秒  |                      |
| 增益          | 1x – 500x  |                      |
| 信噪比         | 41dB   |                      |
| 动态范围        | 73.1 dB  |                      |
| 读取噪声        | 2.61 – 0.76 e-   |                      |
| 量化宽松峰值      | >89%   |                      |
| 满阱电荷        | 12.7ke-  |                      |
| ADC         | 12bit  |                      |
| 帧缓存         | 内置   |                      |
| 数据传输端口      | USB2.0 Type C  |                      |
| 相机接口        | 1.25 英寸外径适配 1.25 英寸接口望远镜, 标准 C 接口适配 C 接口工业镜头   |                      |
| 保护窗口        | 红外截止滤光片/增透窗口   |                      |
| 光谱响应范围      | 380-1100nm (带 AR 增透保护玻璃)   |                      |
| 相机控制开发工具包   | Windows/Linux/macOS/Android 等多平台 SDK (Native C/C++、C#/VB.NET、Python、Java、DirectShow、Twain 等) ; |                      |
| 拍摄模式        | 静态捕获和视频模式  |                      |
| 相机尺寸        | 直径 37 毫米 * 高度 72.4毫米   |                      |
| 相机重量        | 70 克   |                      |
| 后截距         | 后截距 8.5 毫米, 搭配 C 接口达 17.5毫米, 搭配 CS 接口达 12.5 毫米   |                      |
| 散热:         | 被动散热   |                      |
| 支持的操作系统     | ® Microsoft Windows® XP / Vista / 7 / 8 / 10 (32位和64位)<br>OSx (Mac OS X)<br>Linux 目录           |                      |

### 2.2 索尼 IMX462 光谱响应曲线

GPM462M 的传感器 G 灵敏度为 10819mv, 1/30s。其光谱灵敏度如图 1。灵敏度是使用颜色温度为 2850K 的紫色激发光源, 并在光源和传感器接收表面之间放置红外截止玻璃 CM700(t = 1.0mm)以大量照射平行光。

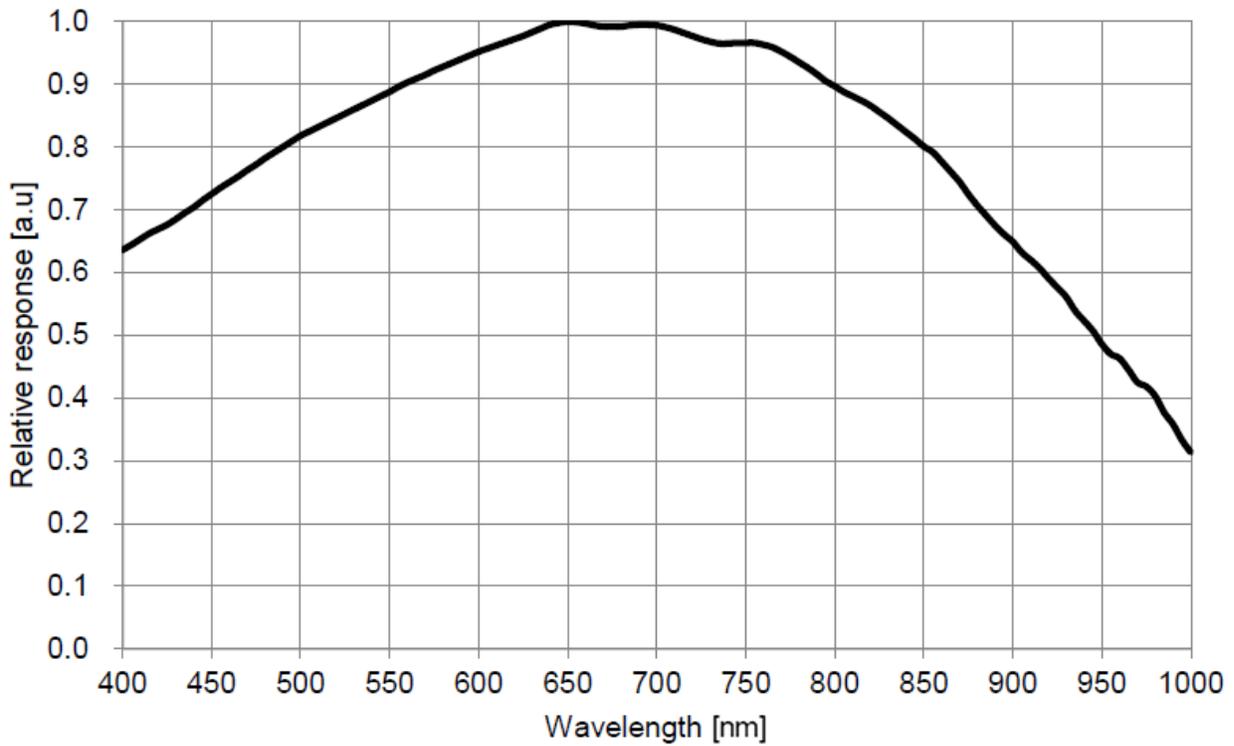


图 1 IMX462 光谱灵敏度特性

## 2.3 12 位 ADC 和 ROI

GPM462M 是原生 12 位 ADC。相机支持软件像素合并。相机还支持硬件 ROI，ROI 尺寸越小，帧率越高。

表 2 显示了 GPM462M 在不同分辨率下的 12/8 位模式、USB2.0 数据传输接口下的帧率；

表 2 GPM462M 在不同分辨率/位宽/数据传输接口 (USB2.0) 时的速率

| 分辨率       | 帧率 | 位宽        |          |
|-----------|----|-----------|----------|
|           |    | 12bit ADC | 8bit ADC |
| 1920*1080 |    | USB2.0    | USB 2.0  |
|           |    | 8.9       | 17.8     |

## 2.4 帧缓存

GPM462M 相机内置帧缓存，有助于保持数据传输的稳定性，并有效减少由于图像数据暂时缓冲而引起的辉光现象，无需将数据匆忙发送到接收端。保证在多台相机同时工作的情况下，每台相机还能达到最大帧率。

## 2.5 像素合并

GPM462M 支持从 1 x 1 到 8 x 8 的数字像素合并（堆叠或平均方法）。

## 2.6 转换增益开关

GPM462M 支持 HCG、LCG 切换。

## 2.7 电源系统

相机通过 USB 2.0 接口获取供电。一旦使用 USB 2.0 数据线与主控系统建立连接，该相机即准备好进行工作。

## 2.8 相机性能分析

相机性能可以通过 **e-/ADU**、**读取噪声**、**满阱电荷**和**动态范围**进行评估。

**e-/ADU**：用于视觉应用的相机中的传感器具有将入射光子转换为电子的像素。CCD/CMOS 相机上的增益即为电子 (e-) 到数字信号或**模拟数字单元 (ADU)** 的转换因子。增益表示转换为数字信号所需要的电子数，或每个 ADU 的电子数 (**e-/ADU**)。

**读取噪声**：读取噪声是测量相机性能的最重要参考。较低的读取噪声通常意味着更好的信噪比和更好的图像质量。**读取噪声**是在读出过程中在相机电子设备内产生的，因为电子经过模数转换、放大和处理步骤，从而能够产生图像。

**满阱**：电子被保留在每个像素中并转化为电荷，可以测量这些电荷以显示落在每个像素上的光量。可能的最大电荷称为“**满阱电荷**”。在噪声和 A/D 转换器质量等相同条件下，传感器的满阱容量越大，传感器的动态范围就越高。由于像素的深度存在限制，因此满阱电荷通常与像素聚光元件的正面面积成正比。

**动态范围**：是信号放大最小时，最大输出信号电平与本底噪声（本底噪声，即黑色图像中的 RMS（均方根）噪声电平）之间的比率。相机的本底噪声包含传感器读出噪声、相机处理噪声和暗电流散粒噪声。**动态范围**表示相机显示/再现图像最亮和最暗部分的能力，以及两者之间的变化数量。从技术上讲，这是场景内动态范围。在一个图像中，可能有一部分是完全黑色的，另一部分是完全饱和的。

对于 GPM 系列相机，**增益值**处于 xxx%模式。这里 xxx 用作描述相机性能的 x 轴 (**增益值**)

$$Rel\ Gain(dB) = 20 * \log_{10}[xxx(Gain\ Value)/100]$$

$$xxx(Gain\ Value) = 100 \times 10^{(Rel\ Gain(dB)/20)}$$

读取噪声是衡量相机性能的最重要参考。较低的读取噪声通常意味着更好的 SNR 和更好的图像质量。

用于性能分析的相机设置参数如下所示：

- 最大分辨率。
- RAW 12位 ADC
- LCG

图 2 显示了表 3 中相机分析数据的曲线表 3

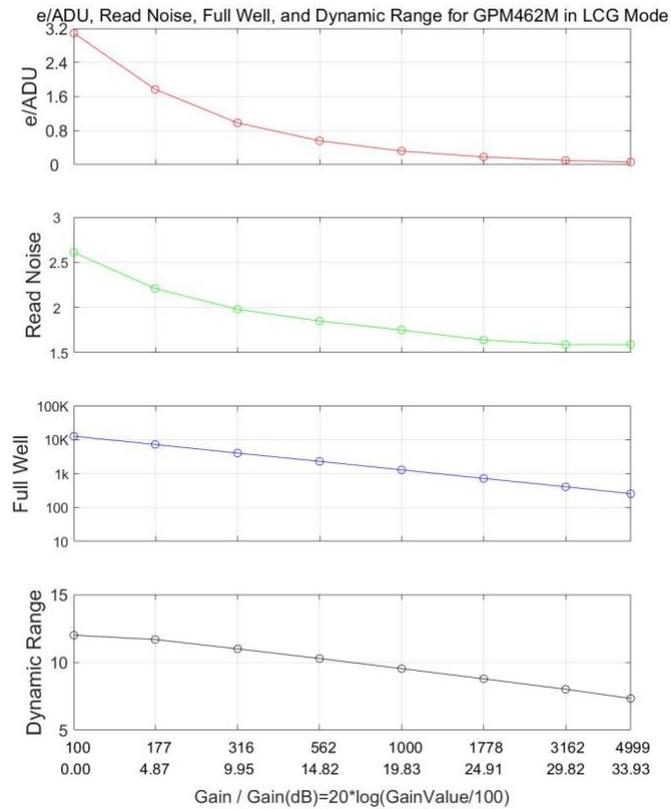


图 2 GPM462M 的 e-/ADU、读取噪声、满阱和动态范围

相机分析数据如表 3:

表 3 相机分析数据

| 传感器分析数据     |      |       |       |       |       |       |       |       |
|-------------|------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| 增益值         | 100  | 177   | 316   | 562   | 1000  | 1778  | 3162  | 4999  |
| 对数增益 (dB)   | 0.00 | 4.87  | 9.95  | 14.82 | 19.83 | 24.91 | 29.82 | 33.93 |
| e-/ADU      | 3.09 | 1.77  | 0.98  | 0.56  | 0.32  | 0.18  | 0.10  | 0.06  |
| 读出噪声 (e-)   | 2.61 | 2.21  | 1.98  | 1.85  | 1.75  | 1.64  | 1.59  | 1.59  |
| 满阱电荷 (ke-)  | 12.7 | 7.2   | 4.0   | 2.3   | 1.3   | 0.7   | 0.4   | 0.3   |
| 动态范围 (stop) | 12   | 11.68 | 10.99 | 10.28 | 9.53  | 8.78  | 8.01  | 7.33  |

用于性能分析的相机设置参数如下所示:

- 最大分辨率。
- RAW 12位 ADC
- HCG

图 3 显示了表 4 中相机分析数据的曲线表 3

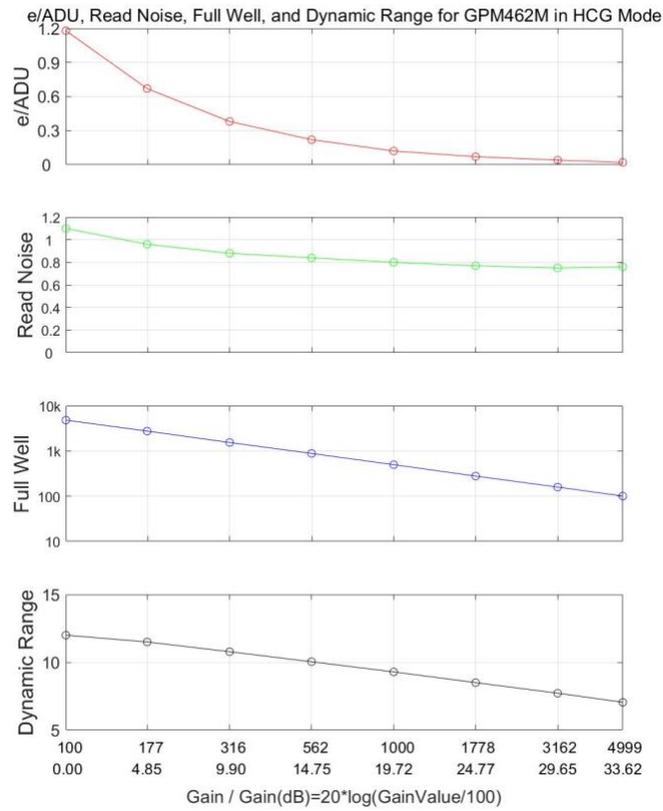


图 3 GPM462M 的 e-/ADU、读取噪声、满阱和动态范围

相机分析数据如表 4:

表 4 相机分析数据

| 传感器分析数据                 |      |      |       |       |       |       |       |       |
|-------------------------|------|------|-------|-------|-------|-------|-------|-------|
| 增益值                     | 100  | 177  | 316   | 562   | 1000  | 1778  | 3162  | 4999  |
| 对数增益 (dB)               | 0    | 4.85 | 9.9   | 14.75 | 19.72 | 24.77 | 29.65 | 33.62 |
| e-/ADU                  | 1.18 | 0.67 | 0.38  | 0.22  | 0.12  | 0.07  | 0.04  | 0.02  |
| 读出噪声 (e <sup>-</sup> )  | 1.1  | 0.96 | 0.88  | 0.84  | 0.80  | 0.77  | 0.75  | 0.76  |
| 满阱电荷 (ke <sup>-</sup> ) | 4.8  | 2.8  | 1.5   | 0.9   | 0.5   | 0.3   | 0.2   | 0.1   |
| 动态范围 (stop)             | 12   | 11.5 | 10.78 | 10.04 | 9.29  | 8.5   | 7.72  | 7.05  |

### 3 产品包装和连接

#### 3.1 包装内容列表



图 1GPM462M 的包装信息

表 1 GPM462M 装箱单

| 标准封装 |  |
|------|--|
| A    | 外箱长：50厘米 宽：30厘米 高：30厘米（20个，12~17公斤/箱，0.045 立方米），照片中未显示 |
| B    | 包装纸盒：长 15 厘米，宽 15 厘米，高 10 厘米（每个成品包装约总重 0.8-1.0 千克）     |
| C    | GPM 系列相机配一个标准 C 接口                                     |
| D    | 2 米长 USB3.0 高速线缆 A 口公转 C 口公                            |
| F    | 1.25 英寸延长筒   |
| G    | 2 米长 ST4 导星线缆  |
| H    | CS 接圈  |

### 3.2 Camera 尺寸及其支架

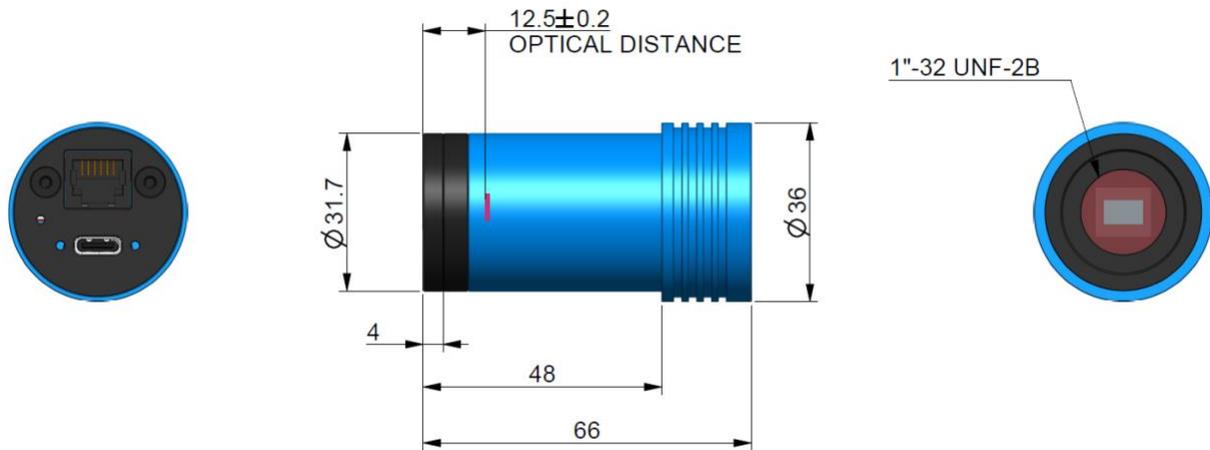


图 2GPM462M 的尺寸和安装座

GPM 系列的机身由坚固的合金制成，确保了相机结构结实、耐用。相机搭载了 IR-CUT 或 AR 增透保护玻璃来保护相机传感器并阻挡红外光并消除反射光。相机的内部没有移动部件。与其他工业相机解决方案相比，这阳做的是相机更加更加坚固耐用同时延长了相机的使用寿命。

表 2 GPM462M 的尺寸和安装座

| 项目 | 规范                                      |
|----|---|
| 1  | 可直接塞进 1.25 英寸目视口径的望远镜                   |
| 2  | GPM 搭配 1.25 英寸延长筒，可直接塞进 1.25 英寸目视口径的望远镜 |
| 3  | 标准 C 接圈可直接适配工业 C 接口镜头                   |

### 3.3 相机轮廓和界面



图 3 相机轮廓和 接口。

表 3 相机外形和接口列表

| 项目 | 规范                           |
|----|------------------------------|
| 1  | 内嵌 ST4 自动导星接口能直连赤道仪 ST4 导星接口 |
| 2  | USB2.0 接口 Type C 口           |

## 4 GPM462M 及其软件

### 4.1 ToupSky 安装

对于软件，欢迎客户访问我们的软件网站：<https://toupstek-astro.cn>，下载最新的 ToupSky。GPM 系列相机也可以与 ASCOM，DirectShow SDK 一起使用。如果第三方软件与这些驱动兼容，客户也可以从我们的网站下载软件驱动程序，并将驱动程序安装到第三方软件中。

ToupSky 是图谱天文相机的 Windows 应用程序。ToupSky 是一款集成了相机控制，图像捕获和处理，图像浏览和分析功能的专业软件。ToupSky 天生具有以下特点：

Windows:

- x86 : XP SP3 或更高版本;CPU支持SSE2指令集或以上
- x64 : Win7 或更高版本

特征:

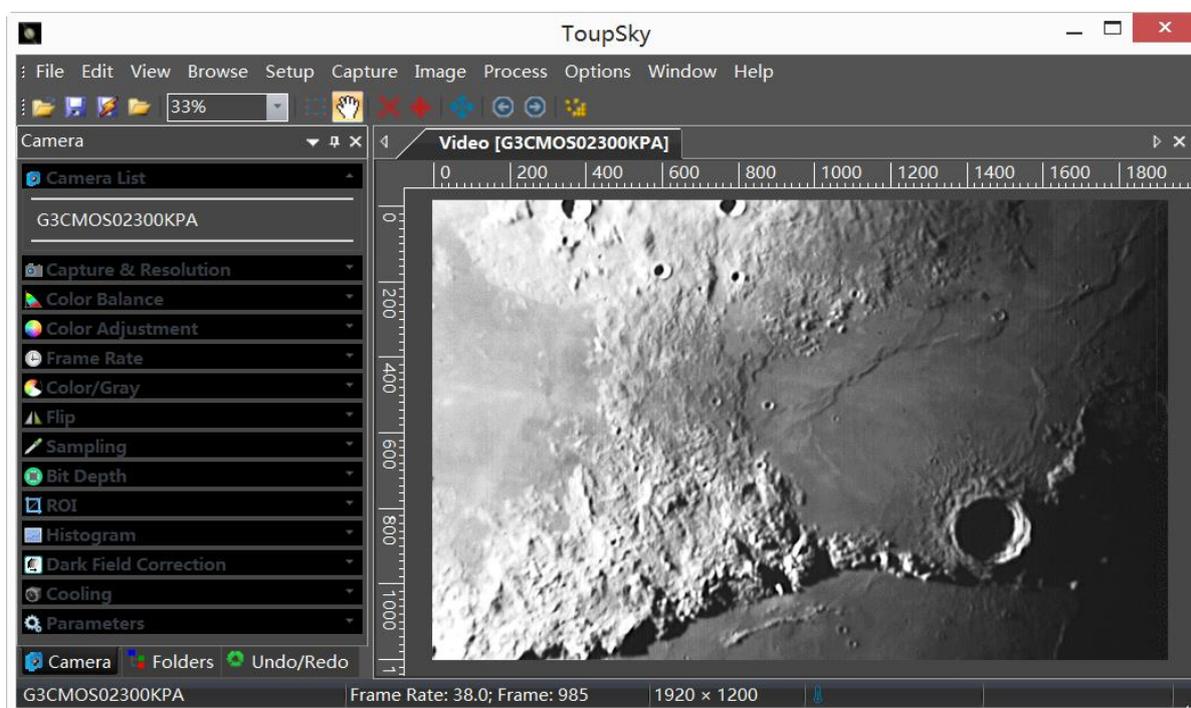
- 可控制相机全部功能，让性能完美释放。
- 支持触发模式和视频模式（RAW格式或 RGB 格式）
- 支持自动捕获和快速记录功能
- 支持多语言
- 支持硬件ROI和软件像素合并功能
- ToupSky 具有广泛的图像处理功能，如图像拼接、实时堆叠、平场校正、暗场校正等。

支持的相机:

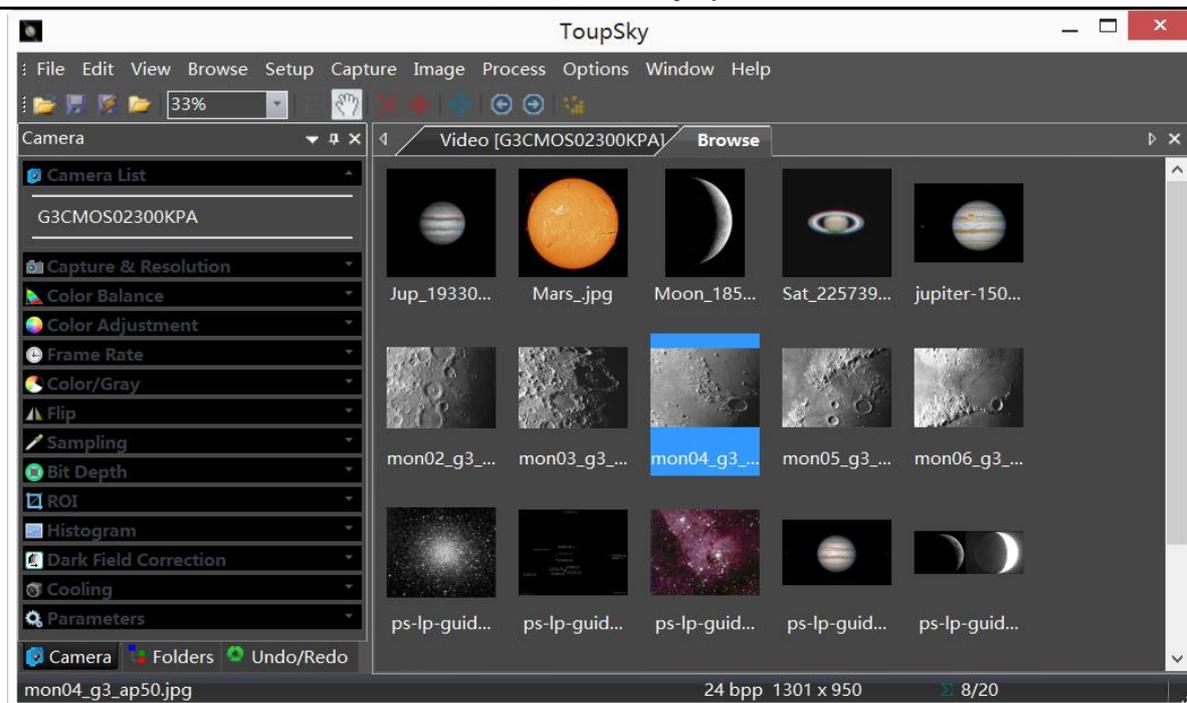
- 所有ToupTek天文相机

### 4.2 人性化的用户界面设计

- 菜单和工具栏排列合理，操作快速；
- 相机，文件夹，撤消/重做三个侧边栏的独特设计被有序分类；
- 尽可能方便的操作方法（双击或右键单击上下文菜单）；
- 详细的帮助手册。



ToupSky Video Window



ToupSky Browse Window

### 4.3 专业相机控制面板

|        |  |
|--------|--|
| 捕获与分辨率 | 设置实时和捕获分辨率并捕获图像或录制视频；  |
| 捕获与增益  | 自动曝光（预设曝光目标）和手动曝光（可以手动输入曝光时间）；增益高达 5 倍；  |
| 白平衡    | 先进的一键式智能白平衡设置，可以手动调节温度和色调；   |
| 颜色调整   | 色相，饱和度，亮度，对比度，伽玛初始化调整；   |
| 帧率     | 调整可控制不同计算机配置的帧速率，确保视频流正常；  |
| 翻转     | 选中“水平”或“垂直”选项以更正视频采样方向；  |
| 采样     | Bin 模式可获得低噪声的视频流；间隔采样模式可获得更清晰，更流畅的视频流。支持视频流直方图扩展，正负切换，灰度校准，聚焦的清晰度因子等。  |
| 位深度    | 在 8 位和 12 位之间切换。8 位是 Windows 的基本图像格式。12 位将具有较高的图像质量，但 FPS 比较低。   |
| ROI    | 关注区域。此功能可以在视频窗口上设置 ROI。ROI 组展开后，视频窗口周围将出现一个带有“句柄”的虚线矩形，您可以通过它来更改 ROI。使用鼠标按钮调整 ROI 大小。如果 ROI 正常，请单击“应用”将视频设置为 ROI 大小，默认值将恢复为原始大小。 |
| 暗场校正   | 要启用暗场校正，应首先捕获暗场图像。捕获图像后，将启用“启用”按钮。选中它将启用暗场校正。取消选中将禁用暗场校正。  |
| 制冷     | 设置 TEC 目标冷却温度并设置风扇的开/关；  |
| 预设     | 加载、保存、覆盖、导入与导出摄像机控制面板的自定义参数（包括校准信息，曝光和颜色设置信息）；   |

### 4.4 实用功能取得良好效果

|         |  |
|---------|--|
| 视频功能    | 多种专业功能：视频广播；延时拍摄；录像记录；视频流网格；图像拼接；视频比例尺，日期等；                    |
| 图像处理和增强 | 通过降噪，锐化，色调去交错，各种滤波算法和数学形态算法，范围，二值化，伪彩色，表面灰度三维图和线灰度轮廓等来控制并调整图像。 |
| 图像叠加    | 图像叠加采用先进的图像匹配技术。使用记录的视频，不管视频移位，旋转，缩放如何，都可以叠加成高品质图像以减少图像噪声。     |

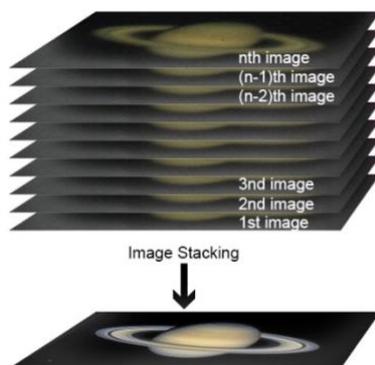


图 4 图像叠加

## 4.5 兼容性好

|       |   |
|-------|---|
| 预览界面  | 支持 Twain, DirectShow, Labview, SDK Package (Native C++, C#/VB.NET)                        |
| 操作系统  | Compatible with Microsoft® Windows® XP / Vista / 7 / 8 / 10 (32 & 64 bit), Mac OSX, Linux |
| 多语言环境 | 目前提供简体中文, 繁体中文, 英文, 俄文, 德文, 法文, 波兰文和土耳其文, 支持扩充新语言   |

## 4.6 硬件适配要求

|       |                              |
|-------|------------------------------|
| 计算机配置 | CPU: Intel Core 2 2.8GHz 或更高 |
|       | 内存:2GB 或更大                   |
|       | USB 接口:USB2.0 或以上高速接口        |
|       | 显示器:17"或以上                   |
|       | CD-ROM                       |

## 4.7 GPM462M 和 Dshow

ToupTekDshowAstroSetup (点击左侧蓝色链接下载)

DshowAstro 是一个接口驱动程序, 为 ToupTek USB 天文相机提供 Dshow 标准支持

支持的操作系统: Windows:

- x86 : XP SP3 或更高版本;CPU支持SSE2指令集或以上
- x64 : Win7 或更高版本

支持的相机:

- 所有ToupTek天文相机

## 4.8 GPM462M 和第三方软件

### 4.8.1 支持如下软件

| No. | 软件          | 版本           | WDM | ASCOM | 原生支持 |
|-----|-------------|--------------|-----|-------|------|
| 1   | PHD Guiding | 2.3.0(2014)  | √   | √     | √    |
| 2   | Nebulosity  | 3.2.2(2014)  | √   | ×     | /    |
| 3   | MaxIm DL    | 5.23(2013)   | √   | ×     | /    |
| 4   | SharpCap    | 2.1(2014)    | √   | ×     | /    |
| 5   | MetaGuide   | 5.2.0(2014)  | √   | /     | /    |
| 6   | FireCapture | 2.4.05(2014) | √   | /     | /    |
| 7   | Astroart    | 5.0(2014)    | √   | ×     | /    |

### 4.8.2 N.I.N.A

强大的开源免费天文深空拍摄设备管理系统

### 4.8.3 INDI

深受爱好者喜爱的第三方天文设备驱动, 常用于 Linux 和 MacOS 系统。

### 4.8.4 ASCOM 平台

所有 AstroCam 望远镜相机驱动程序都要求安装 ASCOM platform。

<http://www.ascom-standards.org/index.htm>

您可以从以下位置下载 ASCOM 软件包: <http://ascom-standards.org/Downloads/Index.htm>

### 4.8.5 PHD Guiding

流行的免费指南软件: <http://openphdguiding.org/>

ToupTek 的望远镜相机支持 Native/ASCOM/WDM 驱动程序来运行视频。

### 4.8.6 Nebulosity

通过 ASCOM 直接支持的流行冷却相机控制/图像处理软件。

### 4.8.7 MetaGuide

自动引导软件采用新颖的方法, 避免大气扰动。最新版本支持 GCMOS01200KPB, 导轨端口:

<http://www.astrogeeks.com/Bliss/MetaGuide/>

### 4.8.8 MAXIMDL

著名的全功能 CCD 控制/图像处理软件。在美国流行。

#### **4.8.9 AstroArt**

著名的全功能 CCD 控制/图像处理软件。在欧洲流行。

#### **4.8.10 FireCapture**

伟大的免费行星捕获软件。支持部分 AstroCam 系列望远镜相机。

#### **4.8.11 SharpCAP**

一个不错的免费行星捕获软件支持 WDM 相机包括 AstroCam 系列望远镜相机。

#### **4.8.12 Registax**

一个流行的免费 planetary 堆栈和处理软件。

#### **4.8.13 AstroStack**

一个 planetary 堆栈和处理软件。

#### **4.8.14 DeepSky Stacker**

免费的深空图像堆栈和处理软件。

## 5 服务

有关软件升级，请参阅我们官方网站上的“下载”：<https://toupTek-astro.com.cn/>

对于从当地经销商处购买相机的客户，请联系您的经销商以获取更多查询。

如需技术支持，请联系电子邮件地址：[karas@ToupTek.com](mailto:karas@ToupTek.com)。